

669、184、244、66 : 669、184、232、142

: 669、072、1-52

S 66

(66) LD 転炉吹鍊における最短時間制御について

70342

名古屋大学工学部大学院 ○浅井 義生
名古屋大学工学部 工博 鞍巣 嶽

1. 緒言 近年、吹鍊時間の短縮とスクラップ比の増大により、高炭素鋼を吹鍊する際、未溶解のスクラップが生ずる傾向がある。本研究は、ポントリヤギンの最大原理を使って、未溶解のスクラップが生することなく、最短時間で目標の成分と温度を得るためにどのように送酸速度を変更すればよいかを理論的に考察した。

2. 解析 鋼浴の温度と炭素濃度、および、スクラップの質量と温度にのみ着目して、スクラップ融解過程を集中定数として取扱うと4個の基礎式(1)~(4)が導かれる¹⁾

$$dt_s/d\theta = A_3 A_5 (t' - t_s) / w_s \quad (1) \quad dt_m/d\theta = \{A_1 - A_3(t_m - t') + (t_m - t_s)(dw_s/d\theta)\} / (w_{mi} + w_{sc} - w_s) \quad (2)$$

$$dC_m/d\theta = \{-A_2 + (C_m - C_s)(dw_s/d\theta)\} / (w_{mi} + w_{sc} - w_s) \quad (3) \quad dw_s/d\theta = A_3 A_5 \{(t_m - t') - A_5(t' - t_s)\} \quad (4), \text{ただし},$$

$$t' \equiv \{A_4 A_7 + A_4 A_8 C_m + A_3 A_6 A_8 (C_m - C_s) \cdot (A_5 t_s + t_m)\} / \{A_4 + A_3 A_6 A_8 (1 + A_5) \cdot (C_m - C_s)\} \quad (5) \quad A_1 \equiv (-\Delta H_{Fe}) \cdot \theta_s \cdot S \cdot \theta_t / W_{mi} \cdot C_p \cdot T_{mi}, A_2 \equiv \theta_s \cdot S \cdot \theta_t / W_{mi} \cdot C_{mi} = B_2 S / W_{mi}, A_3 \equiv d_1 \theta_t / W_{mi} C_p, A_4 \equiv \beta \theta_t / W_{mi}, A_5 \equiv \alpha_2 / \alpha_1, A_6 \equiv T_{mi} C_p / (-\Delta H_{Fe}), A_7 \equiv \alpha / T_{mi}, A_8 \equiv b C_{mi} / T_{mi}, C \equiv C / C_{mi}, t \equiv T / T_{mi}, w \equiv W / W_{mi}, \theta \equiv \theta_t / \theta_s \quad (6)$$

最短時間制御問題は、評価関数 $J = \int_0^\theta d\theta$ を最小にすることであるが、ポントリヤギンの最大原理によれば²⁾ ハミルトニアントラニット $H \equiv -1 + P_1 dw_s/d\theta + P_2 dt_s/d\theta + P_3 dt_m/d\theta + P_4 dC_m/d\theta \dots (7)$ が導入され、補助変数 P_i ($i=1 \sim 4$) は次のように定められる。 $dP_1/d\theta = -\partial H / \partial w_s$, $dP_2/d\theta = -\partial H / \partial t_s$, $dP_3/d\theta = -\partial H / \partial t_m$, $dP_4/d\theta = -\partial H / \partial C_m \dots (8)$ また、 $\max H = 0$ の条件から制御変数 $S(\theta)$ が求められる。ここで、送酸速度の変化によって伝熱係数と物質移動係数が変わらない場合[I]と変る場合[II]に大別して考える。[I]では、 S は変数 A_1 と A_2 にだけ含まれておらず、 H は制御変数に関して線形となるから、制御は Bang-Bang 型となり、 $P_3 B_1 - P_4 B_2 > 0 \Rightarrow S = S_{max}$, $P_3 B_1 - P_4 B_2 < 0 \Rightarrow S = 0$ と定まる。[II]では、 $\alpha_1 = f(S)$, $\beta = g(S)$ となるから、 H は S に関して線形にならず、 $\partial H / \partial S = 0$ の条件から S が定まる。ただし、制御変数の制約条件から外れるような S になった場合には、制約条件の上限か下限の値を取る。

3. 結果 [I]の計算結果の一例を図1(a)に、[II]を

図1(b)に示す。(a)においては、最短時間で n_3 ($\theta = 1.20$ 1~3)までの状態にするためには、 S を状態 m_3 まで零とすればよい。(b)においては、 t_3 ($\theta = 1.16$ 1.16) の状態

から 0 へ最短時間で推移させるには、 S を l_3 から P へと変化させねばならない。(b)に示した $\Delta\theta$ の値はそれぞれの推移に要する時間を表す。

(記号) a, b : 表相線を表す定数, C : 濃度, S :

送酸速度, T : 温度, W : 質量, d_1, d_2 : 単位温

度差当りの浴側とスクラップ側との伝熱速度, β

: 単位濃度差当りの物質移動速度, θ : 時間

(添字) i : 初期状態, m : 溶鋼, s : スクラップ, t

: 吹鍊時間

(文献) 1) 浅井, 鞍巣: 鉄と鋼, 56(1970), 5 (掲載予定), 2) L.T.Fan: The Continuous Maximum

Principle, (1966), [Wiley]

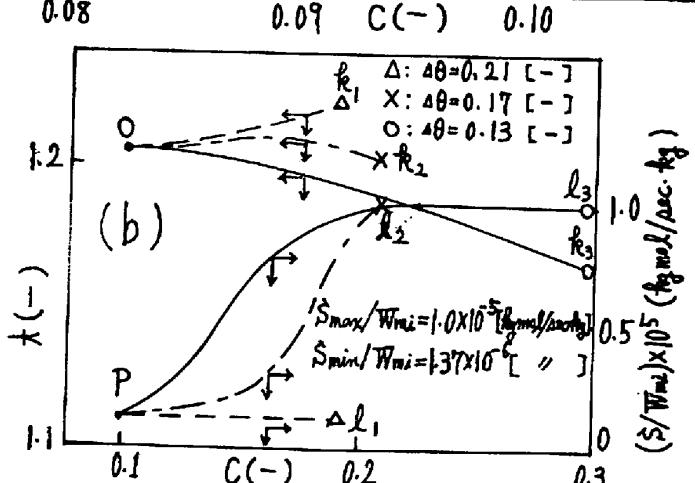
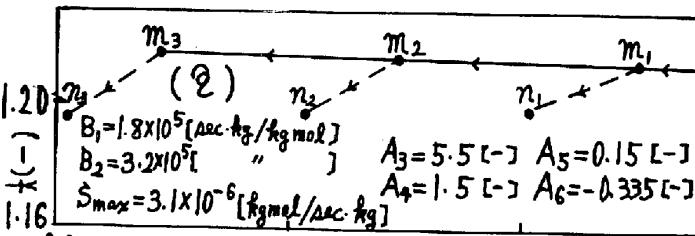


図1 吹鍊経過と溶鋼浴温度と濃度の関係と最適吹鍊速度